

Алгоритмы эмпирического восстановления случайной и нечеткой формы изображения

Шшаков В. В., Пытьев Ю. П.

shift@compd2.phys.msu.ru, pytyev@phys.msu.ru

Москва, МГУ им. М. В. Ломоносова, физический факультет

Пусть регистрируемое изображение объекта является элементом евклидова пространства \mathcal{R}_N . Формой изображения объекта будет множество $V \in \mathcal{R}_N$ его изображений, получаемых при всех возможных изменениях условий регистрации [1]. Например, в задаче анализа изображений рукописных цифр, формой изображения цифры «1» будет множество любых изображений единицы, в том числе и различной яркости, контраста и с различными искажениями формы единицы.

Методы морфологического анализа изображений разрабатывались для анализа и интерпретации изображений объектов, полученных при различных и неизвестных условиях регистрации (таких как освещение, размытие), при которых «геометрическая» форма объекта остается неизменной. Очевидно, что решая задачу узнавания рукописных цифр, мы ожидаем увидеть их на предъявленном изображении более-менее «прямыми» и «правильными». Однако, на реальных изображениях рукописных цифр искажения по форме будут всегда, например, из-за разницы почерков разных людей. Подобные искажения формы, будут носить случайный характер, и разумно будет предположить, что более вероятно можно будет увидеть менее искаженное изображение цифры. Чтобы учесть эти соображения, воспользуемся понятием случайной формы [3].

Пусть дано разбиение $\bigcup_{\omega \in \Omega} \omega = \mathcal{R}_N$ пространства \mathcal{R}_N на непересекающиеся множества $\omega \subset \mathcal{R}_N$, совокупность которых обозначим Ω , минимальная σ -алгебра \mathcal{A} подмножеств множества Ω , содержащая все множества $\{\omega\}$, $\omega \in \Omega$, и вероятность $\text{Pr}: \mathcal{A} \rightarrow [0, 1]$. Вероятностное пространство $(\Omega, \mathcal{A}, \text{Pr})$, в котором элементарными событиями являются множества $\omega \in \Omega$ в пространстве \mathcal{R}_N является математической моделью случайной формы.

Каждому событию $A \in \mathcal{A}$ соответствует форма $V = \bigcup_{\omega \in A} \omega \subset \mathcal{R}_N$, вероятность которой есть $\text{Pr}(A)$. Множество всех форм, соответствующих σ -алгебре \mathcal{A} , обозначим $\mathbb{V}_{\mathcal{A}}$, $\mathbb{V}_{\mathcal{A}} = \{V: V = \bigcup_{\omega \in A} \omega, A \in \mathcal{A}\}$.

Например, если множество Ω состоит из всех лучей в \mathcal{R}_N , исходящих из начала координат. Каждый луч — форма любого изображения, как элемента \mathcal{R}_N , принадлежащего лучу. S_N — единичная сфера в \mathcal{R}_N с центром в начале координат, \mathcal{A}' — борелевская σ -алгебра подмножеств сферы S_N , а \mathcal{A} — взаимно однозначно связанная с ней σ -алгебра под-

множеств множества Ω . Задав на \mathcal{A}' вероятность Pr , зададим соответствующую вероятность и на \mathcal{A} . При этом соответствующее \mathcal{A} множество форм $\mathbb{V}_{\mathcal{A}}$ содержит все линейные подпространства в \mathcal{R}_N , все конусы с вершиной в начале координат, и т. п.

Таким образом, задачу идентификации случайной формы изображения можно сформулировать следующим образом. Пусть заданы случайные формы: $F_i = (\Omega, \mathcal{A}, \text{Pr}_i)$, где вероятности Pr_i заданы плотностями $\text{pr}^{(i)}(\cdot)$, где $i = 1, 2, \dots$ соответственно, и предъявляемое для идентификации изображение ξ формируется по схеме

$$\xi = f + \nu, \quad (1)$$

где $f \in \mathcal{R}_N$ — произвольный элемент F_i , а $\nu \in \mathcal{R}_N$ — случайный элемент с плотностью распределения $\text{pr}_{\nu}(\cdot)$, независимый от f . Требуется по предъявленному изображению ξ определить, какую случайную форму F_1, F_2, \dots имеет элемент f , т. е. определить ν .

Заметим, что если f имеет случайную форму F_t , $t = 1, 2, \dots$, то ξ является случайным элементом пространства \mathcal{R}_N с одной из следующих плотностей распределения: $\text{pr}_{\xi}^{(i, \varphi)}(x) = \int_{\Omega} \text{pr}^{(i)}(\omega) \text{pr}_{\nu}(x - \varphi_{\omega}) d\omega$, где символом φ обозначена произвольная совокупность элементов \mathcal{R}_N вида $\varphi = \{\varphi_{\omega} \in \omega, \omega \in \Omega\}$.

Введём следующие множества распределений: $\mathbb{P}r_i \stackrel{\text{def}}{=} \{\text{pr}_{\xi}^{(i, \varphi)}\}$, $\mathcal{H}_0 \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{P}r_i$, $\mathcal{H}_i \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{P}r_i \setminus \mathcal{H}_0$, $i = 1, 2, \dots$. Для идентификации предъявленного изображения можно воспользоваться минимаксным критерием $(\tilde{\pi}_0(x), \tilde{\pi}_1(x), \dots)$, $x \in \mathcal{R}_N$ проверки гипотез $\mathcal{H}_0, \mathcal{H}_1, \dots$, который минимизирует вероятность ошибки и находится как решение задачи на минимум [2]

$$\begin{cases} \max_{i=0,1,\dots} \alpha_i \sim \min_{\pi_i, i=0,1,\dots} ; \\ \sum_{i=0,1,\dots} \pi_i(x) = 1, \quad x \in \mathcal{R}_N; \\ \pi_i(x) \geq 0, \quad x \in \mathcal{R}_N, \quad i = 0, 1, \dots; \end{cases} \quad (2)$$

$$\text{где } \alpha_i \stackrel{\text{def}}{=} \max_{\text{pr}_{\xi}^{(t, \varphi)}(\cdot) \notin \mathcal{H}_i} \int_{\mathcal{R}_N} \text{pr}_{\xi}^{(t, \varphi)}(x) \pi_i(x) dx; \quad i = 0, 1, \dots$$

При этом гипотеза \mathcal{H}_1 свидетельствует в пользу случайной формы F_1 , гипотеза \mathcal{H}_2 — в пользу F_2 и т. д., а гипотеза \mathcal{H}_0 означает, что в рамках постановки (3) по предъявленному изображению невозможно определить, изображением какой случайной формы является f .

По аналогии с понятием случайной формы изображения, определим понятие нечёткой формы как возможностное пространство $(\Omega, \mathcal{A}, \text{P})$,

где Ω — множество непересекающихся форм, образующих разбиение \mathcal{R}_N , \mathcal{A} — σ -алгебра подмножеств Ω , а P — заданная на ней возможность [2].

Тогда задача идентификации нечеткой формы предъявленного изображения будет формулироваться так: введём следующие множества распределений: $\mathbb{P}_i \stackrel{\text{def}}{=} \{p_\xi^{(i, \varphi)}\}$, $\mathcal{H}_0 \stackrel{\text{def}}{=} \bigcap \mathbb{P}_i$, $\mathcal{H}_i \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{P}_i \setminus \mathcal{H}_0$. Для идентификации предъявленного изображения можно воспользоваться минимаксным критерием $(\tilde{\pi}_0(x), \tilde{\pi}_1(x), \dots)$, $x \in \mathcal{R}_N$, проверки гипотез $\mathcal{H}_0, \mathcal{H}_1, \dots$, который минимизирует возможность ошибки и находится как решение задачи на минимакс [2]

$$\begin{cases} \max \alpha_i \sim \min_{\pi_i}, \\ \max \pi_i(x) = 1, x \in \mathcal{R}_N \\ \pi_i(x) \geq 0, x \in \mathcal{R}_N, i = 0, 1, \dots, \end{cases} \quad (3)$$

где $\alpha_i \stackrel{\text{def}}{=} \max_{p_\xi^{(i, \varphi)}(\cdot) \notin \mathcal{H}_i} \sup_{x \in \mathcal{R}_N} \min(p_\xi^{(i, \varphi)}(x), \pi_i(x))$, $i = 0, 1, \dots$

При этом принятие той или иной гипотезы интерпретируется аналогично рассмотренной выше статистической гипотезе [3].

В докладе рассматриваются алгоритмы эмпирического восстановления [4] случайных и нечетких форм изображения по данным обучающей выборки на примере задачи распознавания рукописных цифр, а также будет проведено сравнение статистического и возможностного подходов к решению этой задачи.

Работа выполнена при поддержке РФФИ, проекты № 05-01-00532-а, № 05-01-00615-а.

Литература

- [1] *Пытьев Ю. П.* Морфологический анализ изображений // Докл. АН СССР. — 1983. — Т. 269, № 5. — С. 1061–1064.
- [2] *Пытьев Ю. П.* Возможность как альтернатива вероятности. Математические и эмпирические основы, применения. — М.: Физматлит, 2006.
- [3] *Зубок А. В., Пытьев Ю. П.* Случайная и нечёткая морфология: эмпирическое восстановление модели, идентификация // 9-я межд. конф. «Интеллектуальные системы и компьютерные науки». — 2006.
- [4] *Пытьев Ю. П.* Математические методы и адаптивные алгоритмы эмпирического построения теоретико-возможностной модели стохастического объекта // ММРО-13 (в настоящем сборнике). — 2007. — С. ??-??.